



智己 LS7

2023款 77kWh Urban Fit后驱版

2023



## 导航智能驾驶测评 (高速公路)

智能行车



G+

73.80分

车辆安全性得分：73.80分/100分

功能完成度得分：98.57分/100分

最终得分 = min{车辆安全性得分, 功能完成度得分} = 73.80分

注：G+代表极优秀水平，满分100分

### 基本信息

车辆类型	纯电动多用途乘用车
整车型号	CSA6501LBEV5
生产厂家	上海汽车集团股份有限公司
制造年月	2023-06
NP功能商业名称	高速高架领航辅助功能 (NOA)
NP功能软件版本	IMOS 2.3.0(P01MBY0)
车辆识别代号	LSJWL4095PS071425



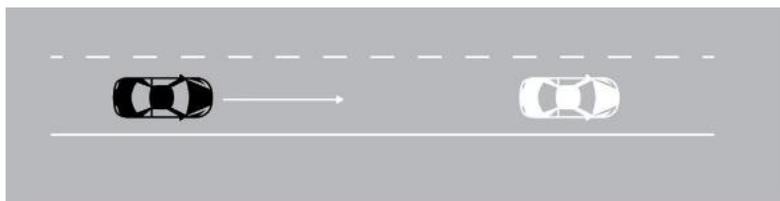
### 导航智能驾驶传感器及算力配置

类型	数量/性能
摄像头	11个
毫米波雷达	5个
激光雷达	0个
智能驾驶芯片	254TOPS

## 车辆安全性测试

73.80分 / 满分100分

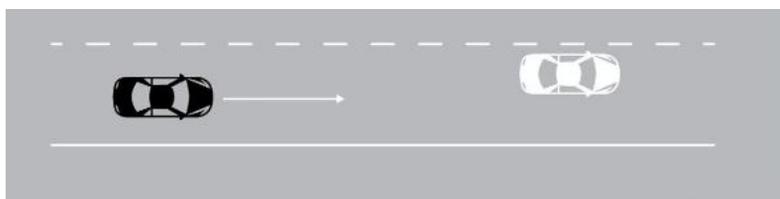
### ① 前车静止 (直道)



得分  
13.53分

满分  
14分

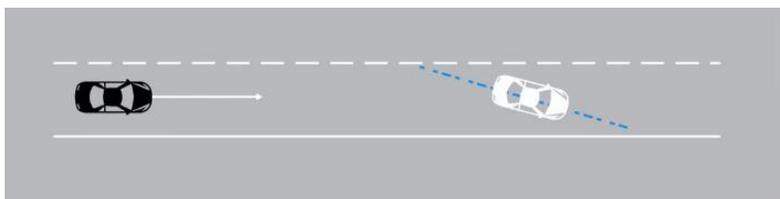
### ② 前车静止 (直道) - 目标车偏置



得分  
13.53分

满分  
14分

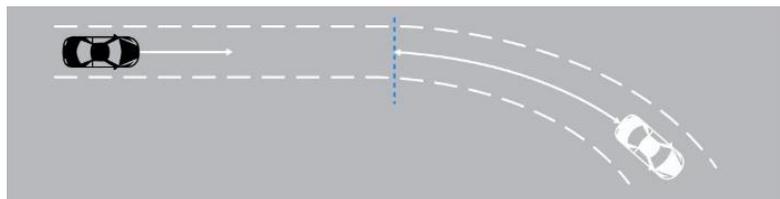
### ③ 前车静止 (直道) - 目标车斜置



得分  
12.60分

满分  
14分

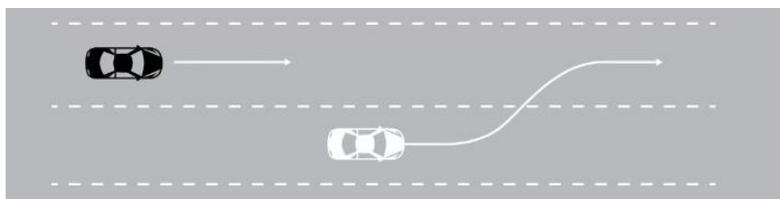
### ④ 前车静止 (弯道)



得分  
12.14分

满分  
14分

### ⑤ 前车切入



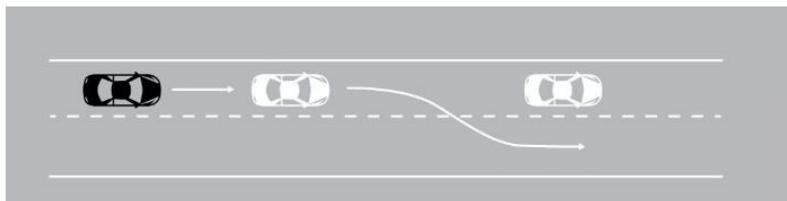
得分  
0分

满分  
14分

## 车辆安全性测试

73.80分 / 满分100分

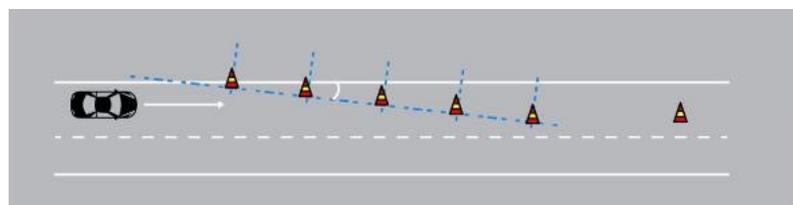
### ⑥ 前车切出



得分  
12.50分

满分  
15分

### ⑦ 交通锥避让



得分  
9.50分

满分  
15分

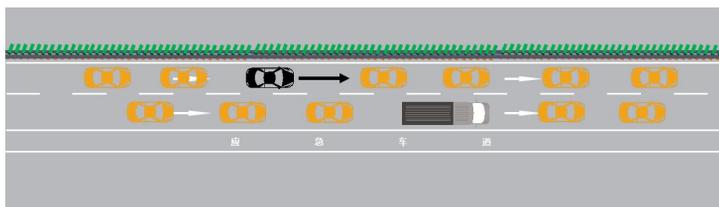
## 测试照片



## 功能完成度测试

98.57分 / 满分100分

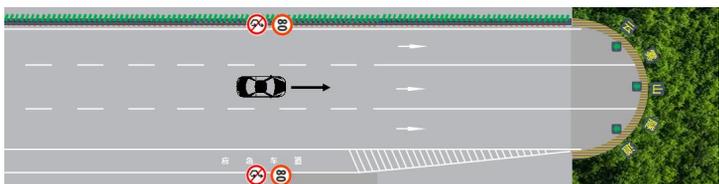
### ① 拥堵走停



得分  
5.00分

满分  
5分

### ② 隧道通行

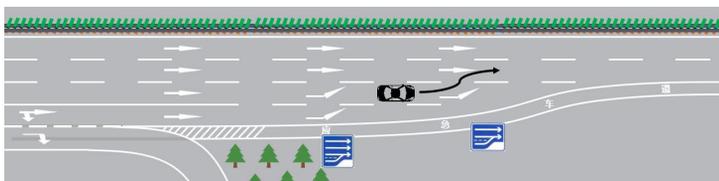


得分  
5.00分

满分  
5分

### ③ 车道尽头导航变道

工况1：主车车道前方及相邻车道无环境车



得分  
5.00分

满分  
5分

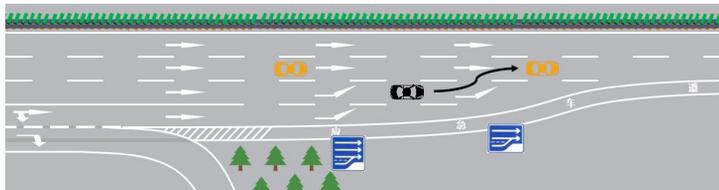
工况2：主车车道前方无环境车，相邻车道有 1 辆环境车



得分  
5.00分

满分  
5分

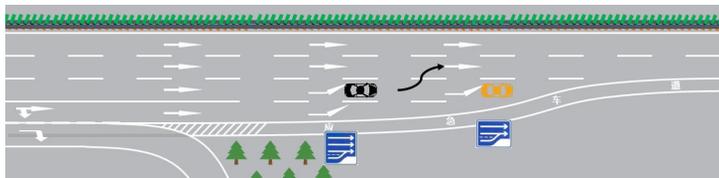
工况3：主车车道前方无环境车，相邻车道有 2 辆环境车



得分  
5.00分

满分  
5分

工况4：主车车道前方有 1 辆环境车，相邻车道无环境车



得分  
5.00分

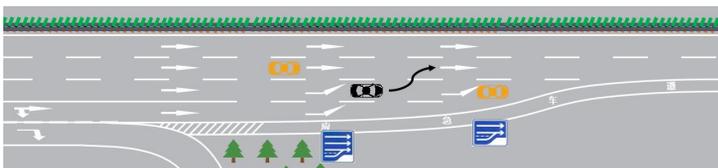
满分  
5分

## 功能完成度测试

98.57分 / 满分100分

### ③ 车道尽头导航变道

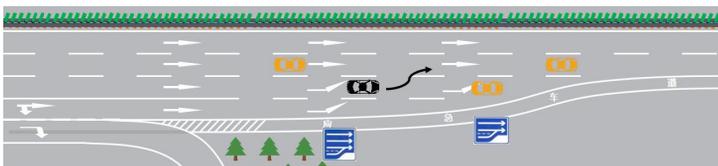
工况5：主车车道前方有 1 辆环境车，相邻车道有 1 辆环境车



得分  
5.00分

满分  
5分

工况6：主车车道前方有 1 辆环境车，相邻车道有 2 辆环境车

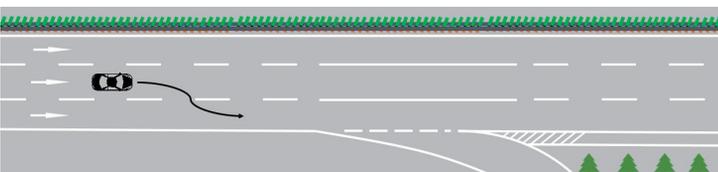


得分  
5.00分

满分  
5分

### ④ 高速汇出匝道

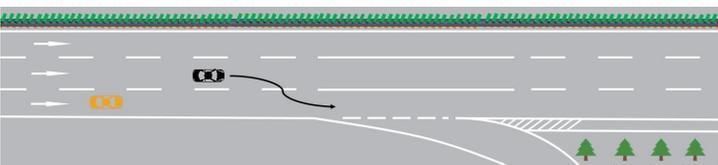
工况1：主车车道前方及相邻车道无环境车



得分  
5.00分

满分  
5分

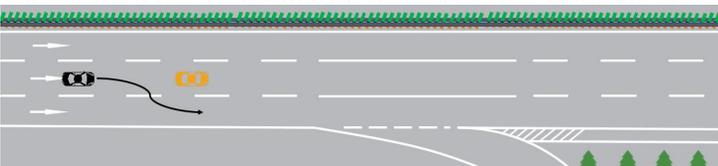
工况2：主车车道前方无环境车，相邻车道有 1 辆环境车



得分  
5.00分

满分  
5分

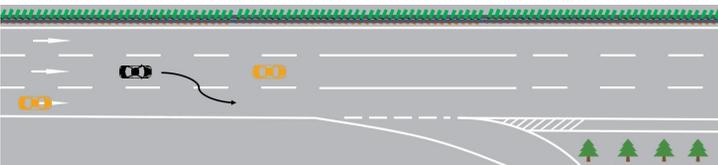
工况3：主车车道前方有 1 辆环境车，相邻车道无环境车



得分  
5.00分

满分  
5分

工况4：主车车道前方有 1 辆环境车，相邻车道有 1 辆环境车



得分  
5.00分

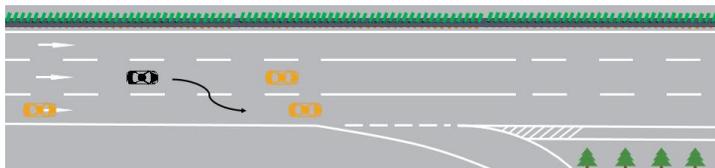
满分  
5分

## 功能完成度测试

98.57分 / 满分100分

### ④ 高速汇出匝道

工况5：主车车道前方有 1 辆环境车，相邻车道有 2 辆环境车



得分  
5.00分

满分  
5分

### ⑤ 匝道内路线选择

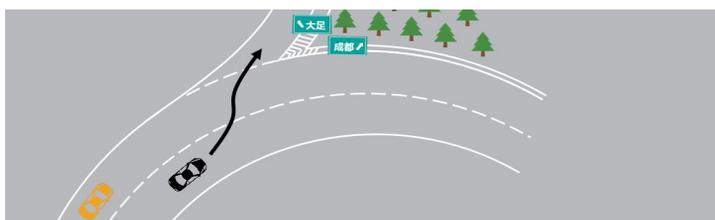
工况1：主车车道前方及相邻车道无环境车



得分  
5.00分

满分  
5分

工况2：主车车道前方无环境车，相邻车道有 1 辆环境车

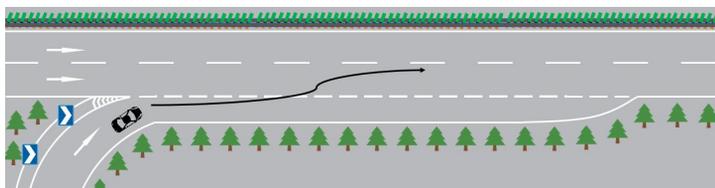


得分  
5.00分

满分  
5分

### ⑥ 匝道汇入高速

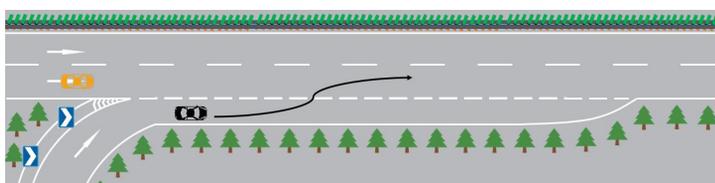
工况1：主车所在匝道前方及相邻车道无环境车



得分  
5.00分

满分  
5分

工况2：主车所在匝道前方无环境车，相邻车道有 1 辆环境车



得分  
5.00分

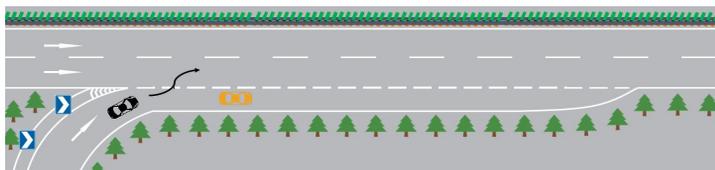
满分  
5分

## 功能完成度测试

98.57分 / 满分100分

### ⑥ 匝道汇入高速

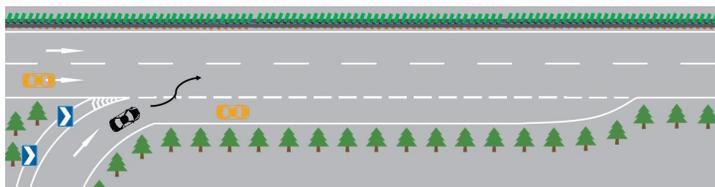
工况3：主车所在匝道前方有 1 辆环境车，相邻车道无环境车



得分  
5.00分

满分  
5分

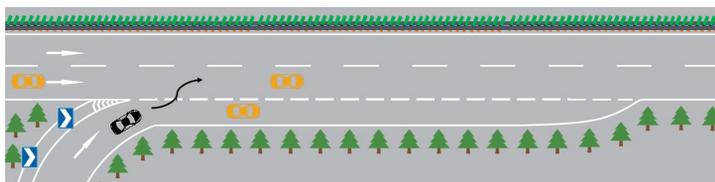
工况4：主车所在匝道前方有 1 辆环境车，相邻车道有 1 辆环境车



得分  
5.00分

满分  
5分

工况5：主车所在匝道前方有 1 辆环境车，相邻车道有 2 辆环境车



得分  
4.00分

满分  
5分

### ⑦ 额外扣分

扣分项		实扣分
路段内	超过道路限速	6.00
	变道不打转向灯	2.00
	压实线	0
	感知系统误识别导致意料之外的制动或转向	0
匝道内	压实线	0
	感知系统误识别导致意料之外的制动或转向	0
NP功能ODD适应性	在主车ODD支持路段，NP功能无法正常激活，适应性差，影响驾驶员体验	0.43

## 功能完成度测试

98.57分 / 满分100分

### ⑧ 额外加分

加分项	实加分
主车前方目标车慢行，主车智能变道	2.00
智慧避让侧方大型车辆	3.00
主车回避并行相邻车道环境车	3.00

### 测试照片



## 总体评价

---

该车型导航智能驾驶车辆安全性测试表现良好，基础场景中，在直道和弯道都能较早的识别前方静止车辆，并进行制动；在前车切入场景中未能识别前方切入车辆。挑战场景中，在较高车速能完成前车切出及对第二目标物的识别和制动；能识别交通锥并进行制动。

该车型导航智能驾驶功能完成度测试表现优秀，能较好的完成隧道通行、车道尽头导航变道、汇出匝道、汇入匝道场景，匝道内能选择正确路线行驶；罚分项中车辆超过道路限速及变道不打转向灯进行了扣分；加分项中车辆遇到前方车辆慢行能智能变道及智能避让侧方大型车辆和相邻车道环境车。